



## Блок управления приводом К1b-100/101

---

Блок управления приводом К1b-100 предназначен для управления приводным мотором постоянного тока для перемещения подвижного элемента из одного крайнего положения в другое и обратно, например, для управления моторизованной тележкой выкатного элемента распределительного шкафа, либо для управления моторизованным заземлителем распределительного шкафа.

### Ключевые особенности

- Интеллектуальное управление выкатным элементом (ВЭ)/ заземляющим разъединителем (ЗР)
- Защита привода от короткого замыкания, заклинивания, перегрузки
- Гибкие настройки для сохранения ресурса механических узлов
- Ведение журнала всех событий и аварий
- Возможность управления моторами двух классов напряжения питания: 220В и 24В –однофазноговыхода устройства
- Поддержка удаленной работы посредством RS-485 ModbusRTU

### Основные функции устройства:

- Управление мотором по кнопкам на устройстве, местным, дистанционным и удаленным (RS-485) командам, с контролем короткого замыкания и перегрузки
- Отслеживание режимов работ и состояния подвижного элемента по сигналам на дискретных входах устройства.
- Сигнализация об ошибках устройства с помощью сухого контакта и встроенной индикации с кодом ошибки
- запись команд, срабатываний конечных выключателей, аварий, ошибок устройства с временными метками в журнал встроенной памяти.
- Обмен данными по интерфейсу RS-485 (протокол ModbusRTU)

### Применение

- моторизованная тележка выкатного элемента распределительного шкафа
- моторизованный заземляющий разъединитель распределительного шкафа
- любая моторизованная приводная система с мотором постоянного тока 220В и 24В



## Блок управления приводом Klb-100/101

### Конструктивные особенности устройства

Устройство исполнения Klb-100, Klb-100.2 конструктивно выполнены в виде блока в металлическом корпусе с креплением на ДИН-рейку с верхними и нижними доковыми разъемами с винтовыми клеммами для подключения внешних цепей. На доковой стенке корпуса находится резьбовая гайка М4 для подключения провода заземления.

Устройства исполнения Klb-101-H, Klb-101-V конструктивно выполнены в виде блока в металлическом корпусе с установкой на лицевую панель (дверь) с доковыми (Klb-101-H) и задними (Klb-101-V) разъемами с винтовыми клеммами для подключения внешних цепей.

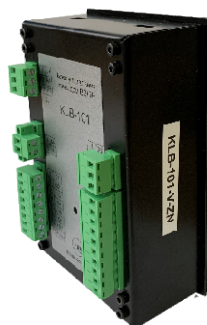


KLB-100



KLB-101-V

Габариты: 13x11x5 см  
Вес: 0,5кг



KLB-101-V



## Блок управления приводом К1b-100/101

### Технические характеристики устройства

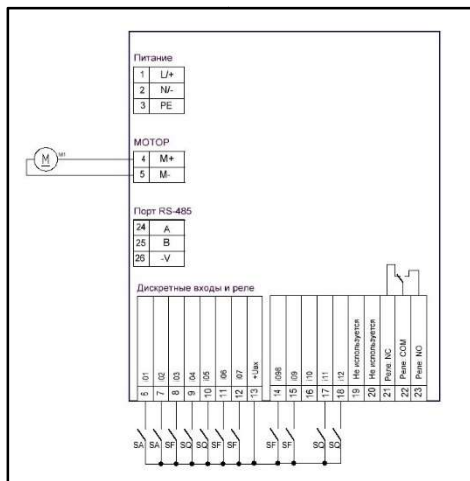
№	Наименование параметра	Значение
1	Диапазон напряжения питания устройства, пост/перем, В	92...276*
2	Класс напряжения мотора, В:	220/24** (выбирается программно)
3	Максимальное непрерывное время работы мотора, сек, при токе, А:	
	0,5	∞
	1,0	120
	2,0	20
	3,5	5
	5,0	1
4	Максимальный пиковый ток мотора, А	13
5	Тип внешних выключателей режимов и положений, подключаемых к дискретным входам устройства	«сухой контакт», с общим питанием от устройства
6	Номинальное напряжение питания дискретных входов, В	220
7	Нагрузочная способность сигнального реле, переменный ток, В/А	220/2
8	Нагрузочная способность сигнального реле, постоянный ток, В/А	220/0,1
9	Ток потребления устройства, мА, не более	5
10	Ток потребления дискретного входа, мА, не более	2,5
11	Нагрузочная способность сигнального реле, постоянный ток, В/А	220/0,1



# Блок управления приводом KIB-100/101

## Схема подключения устройства

i01	Дистанционный режим
i02	Местный режим
i03	Сброс
i04	Блокировка
i05	Приоритет ручного
i06	Мест вкат/вкл
i07	Мест выкат/откл
i08	Дист вкат/откл
i09	Диствкат/вкл
i10	Резерв
i11	Контр/Откл положение
i12	Рабоч/Вкл положение



## Программная утилита

Для конфигурирования устройства с ПК разработана программная утилита (Windows), позволяющая также читать журнал событий с устройства, управлять устройством через RS-485.

